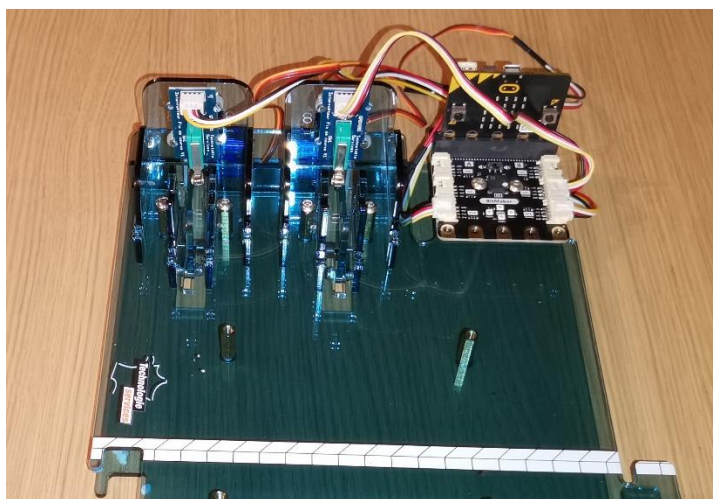


## Ordre conseillé pour monter (et éviter d'avoir à re-démonter des éléments)

1. Brancher le cable grove débloublé :
  - Fils servomoteur 1 marron, rouge, orange respectivement sur noir, rouge, blanc.
  - Fils servomoteur 2 marron, rouge, orange respectivement sur noir, rouge, jaune.
2. Brancher un cable grove sur l'interrupteur de détection 1 et sur pin 1 du shield.
3. Brancher un second cable grove, absent dans cette maquette, sur l'interrupteur de détection 2 et sur pin 2 du shield.
4. Fixer le shield (clef HC 6, ne pas trop serrer pour éviter court-circuit avec le buzzer).
5. Insérer la carte micro:bit dans le shield (il y a un sens : les boutons A et B de la carte vers les pins).
6. Relier la carte micro:bit au PC en utilisant le cable USB.

## Maquette montée



Les câbles peuvent être laissés apparents afin de mieux voir les connections ou être cachés dans le support.

## Problèmes techniques éventuels

Shield vissé trop fort ce qui crée court-circuit pour le buzzer.

Lorsque vous testerez les programmes un servomoteur peut être coincé, le débloquent en poussant avec le doigt avec précaution.

Après de nombreuses utilisations la languette métallique peut se désolidariser des interrupteurs. En amont, on peut renforcer en entourant la partie verte par du ruban adhésif toilé.

Si vous rencontrez d'autre problèmes, merci de les communiquer à [gerald.bonin@ac-dijon.fr](mailto:gerald.bonin@ac-dijon.fr)